



VR SPACE INC.

SOUVR

虚拟现实3D跟踪系统

WinTracker®系统可以准确计算出小型接收器在空间移动时的具体位置和运动方向。该系统可提供实时动态六自由度测量数据（包括XYZ轴位置、倾斜、偏转、滚动以及方位角、仰角和旋转角），彻底避免了普通跟踪系统的延迟问题。

WinTracker®系统可与控制模拟投影设备连接使用，是虚拟现实环境及其他实时响应领域的理想解决方案。

WinTracker®产品

包含：

- 主系统
- 1个发射器
- 3个接收器

产品规格

VR Space公司WinTracker®跟踪系统

位置范围

以下产品规格是在发射器与接收器之间的距离为75厘米（29.53英寸）的情况下进行测试的，距离为30至60英寸（75至150厘米）时，测量精确度将降低。

角度范围

- 全位角

静态精度

- XYZ接收器位置有效值为0.06英寸（0.15厘米）；方位角、仰角和旋转角方向有效值为0.3度。

分辨率

- 0.01厘米和0.01度

延迟

- 7毫秒

相关链接

VR-Space wintrackerIII

输出

- 位置直角坐标
- 欧拉角和四元数方向

接口

- USB端口
- Windows®系统USB驱动程序

运行环境

如果运行区域内有大型金属物体，比如办公桌或柜子等，可能会降低跟踪器的性能。如果墙体、地板或天花板内含有较大含量的金属，也可能影响跟踪器的性能。要降低金属物体造成的不良影响，应把金属物体与发送器和接收器的距离保持为发射器与接收器之间的间距的三倍。

物理特性

- SEU：宽度9.84英寸（25厘米）
- 长度7.09英寸（18厘米）
- 高度2.95英寸（7.5厘米）
- 内部电源供电
- 发射器：宽度2.15英寸（5.5厘米）
- 长度2.15英寸（5.5厘米）
- 高度2.3英寸（5.8厘米）
- 电缆长度3.5米
- 接收器：宽度1.1英寸（2.83厘米。）
- 长度0.90英寸（2.29厘米）
- 高度0.60英寸（1.52厘米）
- 电缆长度4.5米

☆ 适用于Virtools®、VRPN®、LINUX®、Windows®系统的驱动程序

WintrackerIII



相关链接

VR-Space wintrackerIII

SouVR.com
搜维尔

虚拟现实产品线上超市

3D/VR PRODUCTS ONLINE SUPERMARKET

产品全面 | 价格透明 | 服务及时

作为亚洲地区超大虚拟现实、增强现实、视觉仿真软件及硬件产品的首选网络经销商，我们的目标是将SouVR建设成产品全面、价格透明、服务及时的VR产品网上超市。

SouVR的核心团队有着超过十年的VR产品营销和推广经验，已在包括研发、教育、自动化、航空航天、军事、医疗、石油天然气、数字艺术、广播及安全等领域服务过上千客户。

SouVR坚持公开、公正、合理、透明和本土化的服务理念，不断的深入与虚拟现实原厂的合作关系，旨在为大中华区客户提供真实、有效、全面的虚拟现实产品和服务。截止到目前，SouVR共有13个大类，51个小类，共900多个产品，几乎囊括了全球所有的3D/VR产品。在此基础上，SouVR联合欧美虚拟现实原厂举办的“3D/VR产品展示季”活动，让中国客户零距离体验到新鲜、刺激、逼真的虚拟现实产品及技术，并赢得欧美原厂、业内专家和广大客户的一致好评。与此同时，SouVR还推出了《虚拟现实产品大全》，其产品种类、型号、价格等各种数据的对比，一目了然，使客户能够快速、准确的选择所需要的产品。

我们的产品线



- | 3D立体显示器
- | 头戴式显示器
- | 3D输入设备
- | 大型投影系统
- | 动作捕捉
- | 数据手套
- | 力反馈触觉式
- | 3D扫描器
- | 3D打印机
- | VR软件
- | 3D显卡
- | 位置追踪器
- | 眼动仪

联系我们

北京搜维尔国际贸易有限公司

SouVR中国站：<http://www.souvr.com>

SouVR国际站：<http://en.souvr.com>

电话：010-82772136 / 62986566

传真：010-62975695

手机：013910803448 / 13811981522

邮箱：sale@souvr.com

地址：中国·北京市海淀区上地七街1号汇众科技大厦819、821室（100085）

欢迎
点击

3D/VR产品展示季：<http://www.souvr.com/exhibition/>

虚拟现实产品大全：<http://www.souvr.com/Soft/Special/catalog/Index.html>

SouVR 聚焦中国、立足中国、服务中国

WWW.SOUVR.COM